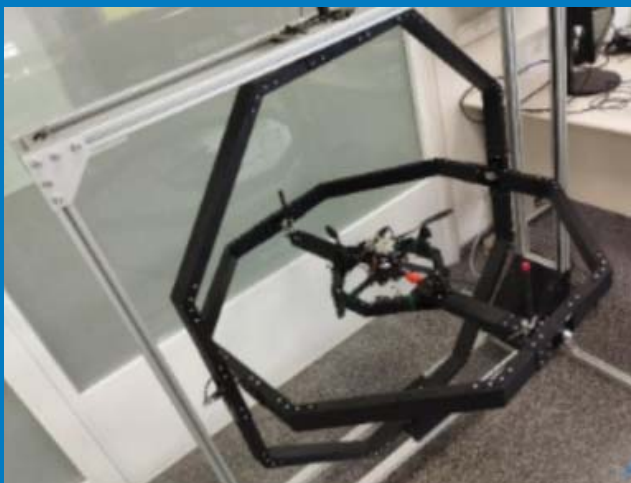


Control avançat

Descripció

És un laboratori docent i de recerca. Hi ha diferents maquetes de sistemes de control multivariable i no lineal per assignatures tant d'identificació com de control avançat. També s'hi realitzen pràctiques de modelat i simulació. Gràcies al sistema de localització de vehicles autònoms es realitzen pràctiques de cotxes autònoms i drons així com TFE i recerca en aquest àmbit.



Control avançat

Equipament

- Pèndol: Maqueta Feedback pèndol invertit/pont grua per al control no lineal.
- TRMS: Twin Rotor Multivariable System, Maqueta Feedback per al control multivariable.
- GYRO: Sistema giroscòpic per fer proves amb drons de forma segura amb motors i encoders.
- Drons: Drons de asctec (es fan servir al laboratori en el GYRO) (ROS/Matlab).
- Cotxe autònoms: Cotxes autònoms amb sistema de localització.

Control avançat

Més informació:
utgct.upc.edu/ca/ASTLab



Dades d'Interès

Ubicació: Edifici TR11, Planta 2, Porta 205

Ús del laboratori: Docència

Superfície: 64,03 m²

Dept. Enginyeria Sistemes, Automàtica i Informàtica Industrial